

УДК 519.6

DOI: 10.20310/1810-0198-2016-21-1-82-88

ОБ ОДНОЙ ЗАДАЧЕ ПРОДОЛЖЕНИЯ ПОТЕНЦИАЛЬНОГО ПОЛЯ В НЕПЕРИОДИЧЕСКОЙ МОДЕЛИ

© Е. Б. Ланеев, М. Н. Муратов, Н. С. Сибелев, А. В. Герасимова

Получено устойчивое решение задачи продолжения поля потенциала с неплоской поверхностью в рамках неперериодической модели.

Ключевые слова: некорректно поставленная задача; продолжение потенциального поля; метод регуляризации Тихонова.

В данной работе обратная задача потенциала [1] решается в рамках концепции регуляризованного [2] аналитического продолжения поля потенциала [3]. В отличие от работ [4], [5], [6], [7], использующих периодические модели [4], здесь рассматривается поле неперериодического потенциала. Тем не менее, продолжение осуществляется с поверхности общего вида в пределах той же области, что и в [4] — цилиндре прямоугольного сечения, что позволяет использовать разложения в ряды Фурье, удобные для приложений при численных расчетах. Задача некорректно поставлена. Устойчивое решение строится с использованием метода регуляризации Тихонова [2]. Отметим, что в работе [3] продолжение осуществляется с плоской поверхности.

1. Постановка задачи

Рассмотрим в пространстве R^3 потенциальное поле \mathbf{E} , источники которого имеют плотность ρ с ограниченным носителем

$$\begin{aligned} \operatorname{rot} \mathbf{E} &= 0, \quad M \in R^3 \\ \operatorname{div} \mathbf{E} &= -4\pi\rho. \end{aligned} \quad (1)$$

Если плотность ρ известна, поле \mathbf{E} может быть найдено как градиент ньютонова объемного потенциала

$$\mathbf{E}(M) = -\nabla \int_{Supp\rho} \frac{\rho(P)}{r_{MP}} dV_P = - \int_{Supp\rho} \nabla_M \frac{1}{r_{MP}} \rho(P) dV_P, \quad M \in R^3.$$

Будем считать, что носитель плотности ρ располагается в бесконечном цилиндре прямоугольного сечения

$$D^\infty = \{(x, y, z) : 0 < x < l_x, 0 < y < l_y, -\infty < z < \infty\}.$$

Если построить нечетно-периодическое продолжение относительно D^∞ плотности ρ на все пространство R^3 , то соответствующее такой модели поле является решением задачи [5]

$$\begin{aligned} \operatorname{rot} \mathbf{E}(M) &= 0, \quad M \in D^\infty, \\ \operatorname{div} \mathbf{E}(M) &= -4\pi\rho, \\ [\mathbf{n}, \mathbf{E}]|_{x=0, l_x} &= 0, \quad [\mathbf{n}, \mathbf{E}]|_{y=0} = 0, \\ \mathbf{E} &\rightarrow 0 \text{ при } z \rightarrow \pm\infty. \end{aligned} \quad (2)$$

Пусть в области D^∞ задана поверхность S

$$\begin{aligned} S &= \{(x, y, z) : 0 < x < l_x, 0 < y < l_y, z = F(x, y)\}, \\ F &\in C^2, S \cap \text{Supp} \rho = \emptyset. \end{aligned} \quad (3)$$

Будем считать, что поверхность S такова, что ее пересечение с боковыми гранями цилиндра D^∞ лежит на плоскости $z = 0$, то есть

$$F(0, y) = 0, F(l_x, y) = 0, F(x, 0) = 0, F(x, l_y) = 0.$$

Рассмотрим область

$$D(F, H) = \{(x, y, z) : 0 < x < l_x, 0 < y < l_y, H < z < F(x, y)\},$$

где H такое, что носитель плотности находится вне рассматриваемой области $D(F, H)$, а именно в области $z > H$.

Предположим, что в рамках модели (2) плотность ρ неизвестна, а значение поля \mathbf{E} на поверхности S задано в виде известной вектор-функции $\mathbf{E}^0 = (E_x^0, E_y^0, E_z^0)$

$$\mathbf{E}|_S = \mathbf{E}^0.$$

Тогда в области $D(F, H)$, то есть в области вне источников, плотность которых неизвестна, получаем задачу продолжения поля [5]

$$\begin{aligned} \text{rot } \mathbf{E}(M) &= 0, & M \in D(F, H), \\ \text{div } \mathbf{E}(M) &= 0, \\ \mathbf{E}|_S &= \mathbf{E}^0, \\ [\mathbf{n}, \mathbf{E}]|_{x=0, l_x} &= 0, [\mathbf{n}, \mathbf{E}]|_{y=0, l_y} = 0, \end{aligned} \quad (4)$$

В [5] построено устойчивое решение задачи. Информация о плотности ρ может быть получена интерпретацией поля, полученного как решение задачи (4), при $z = H$, то есть вблизи носителя плотности.

Пусть теперь в рамках модели (1) плотность ρ неизвестна, а задано значение поля \mathbf{E} на поверхности S

$$\mathbf{E}|_S = \mathbf{E}^0.$$

и на боковых гранях цилиндра $D(F, H)$

$$\mathbf{E}|_{x=0, l_x, y=0, l_y} = \mathbf{E}^1,$$

Тогда в области $D(F, H)$, т. е. как и в задаче (4) в области вне источников, плотность которых неизвестна, получаем задачу продолжения поля в модели (1), т. е. в непериодической модели:

$$\begin{aligned} \text{rot } \mathbf{E}(M) &= 0, & M \in D(F, H), \\ \text{div } \mathbf{E}(M) &= 0, \\ \mathbf{E}|_S &= \mathbf{E}^0, \\ \mathbf{E}|_{x=0, l_x, y=0, l_y} &= \mathbf{E}^1, \end{aligned} \quad (5)$$

В отличие от задачи (4) в задаче (5) продолжения непериодического поля условия на боковых гранях цилиндра неоднородны. Функция \mathbf{E}^1 , как и \mathbf{E}^0 , предполагается известной.

Для компоненты поля E_z аналогично [5] получаем смешанную задачу, по сути — задачу Коши для уравнения Лапласа [8]

$$\begin{aligned} \Delta E_z(M) &= 0, & M \in D(H, F), \\ E_z|_S &= E_z^0, \\ \frac{\partial E_z}{\partial n}|_S &= \frac{1}{n_1} \left(\frac{\partial E_x^0}{\partial x} + \frac{\partial E_y^0}{\partial y} \right), & \mathbf{n}_1 = (F_x, F_y, -1), \\ E_z|_{x=0, l_x} &= E_z^1, E_z|_{y=0, l_y} = E_z^1, \end{aligned} \quad (6)$$

Задача продолжения (6) компоненты поля E_z с поверхности S , также как и задача (5) некорректно поставлена.

Построим точное решение задачи (6).

2. Решение задачи в случае точно заданного поля E^0 и E^1

Рассмотрим функцию $\varphi(M, P)$ — функцию источника задачи

$$\begin{aligned} \Delta u(M) &= \rho, & M \in D^\infty, \\ u|_{x=0, l_x} &= 0, & u|_{y=0, l_y} = 0, \\ u &\rightarrow 0 & \text{при } |z| \rightarrow \infty, \end{aligned}$$

т. е.

$$\varphi(M, P) = \frac{1}{4\pi r_{MP}} + W(M, P),$$

где $W(M, P)$ — гармоническая функция по P .

Функцию источника можно получить [9] в виде ряда Фурье

$$\varphi(M, P) = \frac{2}{\pi l_x l_y} \sum_{n,m=1}^{\infty} \frac{e^{-\pi \sqrt{\frac{n^2}{l_x^2} + \frac{m^2}{l_y^2}} |z_M - z_P|}}{\sqrt{\frac{n^2}{l_x^2} + \frac{m^2}{l_y^2}}} \sin \frac{\pi n x_M}{l_x} \sin \frac{\pi m y_M}{l_y} \sin \frac{\pi n x_P}{l_x} \sin \frac{\pi m y_P}{l_y}, \quad (7)$$

или в виде суммы источников с периодом $2l_x$ по x и $2l_y$ по y

$$\varphi(M, P) = \frac{1}{4\pi} \sum_{n,m=-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{r_{1,nm}} - \frac{1}{r_{2,nm}} - \frac{1}{r_{3,nm}} + \frac{1}{r_{4,nm}} \right), \quad (8)$$

где

$$\begin{aligned} r_{1,nm} &= [(x_M - x_P + 2l_x n)^2 + (y_M - y_P + 2l_y m)^2 + (z_M - z_P)^2]^{1/2} \\ r_{2,nm} &= [(x_M + x_P + 2l_x n)^2 + (y_M - y_P + 2l_y m)^2 + (z_M - z_P)^2]^{1/2} \\ r_{3,nm} &= [(x_M - x_P + 2l_x n)^2 + (y_M + y_P + 2l_y m)^2 + (z_M - z_P)^2]^{1/2} \\ r_{4,nm} &= [(x_M + x_P + 2l_x n)^2 + (y_M + y_P + 2l_y m)^2 + (z_M - z_P)^2]^{1/2}. \end{aligned}$$

Следуя работе [5] можно получить точное решение E_z задачи (6) в виде

$$E_z(M) = v_z(M) - \Phi_z(M) - B_z(M) = \sum_{n,m=1}^{\infty} (\tilde{\Phi}_{z,nm}(a) + \tilde{B}_{z,nm}(a)) e^{\pi \sqrt{\frac{n^2}{l_x^2} + \frac{m^2}{l_y^2}} (z_M - a)} \sin \frac{\pi n x_M}{l_x} \sin \frac{\pi m y_M}{l_y} - \Phi_z(M) - B_z(M), \quad (9)$$

где $a < \min_{(x,y)} F(x, y)$, а функции Φ_z и B_z с учетом (7), (8), (3) имеют вид

$$\begin{aligned} \Phi_z(M) &= \int_0^{l_x} \int_0^{l_y} [E_x^0(x_P, y_P) \frac{\partial}{\partial x_P} \varphi(M, P)|_{P \in S} + E_y^0(x_P, y_P) \frac{\partial}{\partial y_P} \varphi(M, P)|_{P \in S} + \\ &+ E_z^0(x_P, y_P) (\mathbf{n}_1, \nabla_P \varphi(M, P))|_{P \in S}] dx_P dy_P, \quad (10) \end{aligned}$$

$$B_z(M) = \int_0^H \left[\int_0^{l_x} \left[-E_z^1(x_P, 0, z_P) \frac{\partial \varphi(M, P)}{\partial y_P} \Big|_{y=0} + E_z^1(x_P, l_y, z_P) \frac{\partial \varphi(M, P)}{\partial y_P} \Big|_{y=l_y} \right] dx_P + \right. \\ \left. + \int_0^{l_y} \left[E_z^1(0, y_P, z_P) \frac{\partial \varphi(M, P)}{\partial x_P} \Big|_{x=0} + E_z^1(l_x, y_P, z_P) \frac{\partial \varphi(M, P)}{\partial x_P} \Big|_{x=l_x} \right] dy_P \right] dz_P \quad (11)$$

$\tilde{\Phi}_{z,nm}(a)$ и $\tilde{B}_{z,nm}(a)$ — коэффициенты Фурье функций Φ_z и B_z , в частности

$$\tilde{\Phi}_{z,nm}(a) = \frac{4}{l_x l_y} \int_0^{l_x} \int_0^{l_y} \Phi_z(x, y, a) \sin \frac{\pi n x}{l_x} \sin \frac{\pi m y}{l_y} dx dy$$

Точное решение задачи (5), т. е. полный вектор \mathbf{E} , может быть получено на основе компоненты (9) с помощью двумерного преобразования Гильберта [10].

4. Решение задачи в случае приближенно заданного поля \mathbf{E}^0 и \mathbf{E}^1

Пусть теперь вместо точных вектор-функций \mathbf{E}^0 и \mathbf{E}^1 в задаче (6) известны функции $\mathbf{E}^{0,\delta}$ и $\mathbf{E}^{1,\delta}$ такие, что

$$\|\mathbf{E}^{0,\delta} - \mathbf{E}^0\|_{L_2(\Pi(0))} < \delta, \quad \|\mathbf{E}^{1,\delta} - \mathbf{E}^1\|_{L_2} < \delta$$

В этом случае функции Φ_z вида (10) и B_z вида (11) вычисляются приближенно:

$$\Phi_z^\delta(M) = \frac{4}{l_x l_y} \int_0^{l_x} \int_0^{l_y} [E_x^{0,\delta}(x_P, y_P) \frac{\partial}{\partial x_P} \varphi(M, P)|_{P \in S} + E_y^{0,\delta}(x_P, y_P) \frac{\partial}{\partial y_P} \varphi(M, P)|_{P \in S} + \\ + E_z^{0,\delta}(x_P, y_P) (\mathbf{n}_1, \nabla_P \varphi(M, P))|_{P \in S}] dx_P dy_P; \quad (12)$$

$$B_z^\delta(M) = \int_0^H \left[\int_0^{l_x} \left[E_z^{1,\delta}(x_P, 0, z_P) \frac{\partial \varphi(M, P)}{\partial y_P} \Big|_{y=0} + E_z^{1,\delta}(x_P, l_y, z_P) \frac{\partial \varphi(M, P)}{\partial y_P} \Big|_{y=l_y} \right] dx_P + \right. \\ \left. + \int_0^{l_y} \left[E_z^{1,\delta}(0, y_P, z_P) \frac{\partial \varphi(M, P)}{\partial x_P} \Big|_{x=0} + E_z^{1,\delta}(l_x, y_P, z_P) \frac{\partial \varphi(M, P)}{\partial x_P} \Big|_{x=l_x} \right] dy_P \right] dz_P \quad (13)$$

при этом устойчивое приближенное решение задачи (6) продолжение составляющей поля E_z с поверхности S может быть получено аналогично [5] с использованием метода регуляризации Тихонова [2] и имеет вид

$$E_{z,\alpha}^\delta(M) = v_z^\delta(M) - \Phi_z^\delta(M) - B_z^\delta(M) = \\ = \sum_{n,m=1}^{\infty} \frac{(\tilde{\Phi}_{z,nm}(a) + \tilde{B}_{z,nm}^\delta(a)) e^{\pi \sqrt{\frac{n^2}{l_x^2} + \frac{m^2}{l_y^2}}(z_M - a)}}{1 + \alpha e^{2\pi \sqrt{\frac{n^2}{l_x^2} + \frac{m^2}{l_y^2}}(H - a)}} \sin \frac{\pi n x_M}{l_x} \sin \frac{\pi m y_M}{l_y} - \Phi_z^\delta(M) - B_z^\delta(M), \quad (14)$$

где $\tilde{\Phi}_{z,nm}^{\delta}(a)$ и $\tilde{B}_{z,nm}^{\delta}(a)$ - коэффициенты Фурье функций $B_z^{\delta}|_{\Pi(a)}$ и $\Phi_z^{\delta}|_{\Pi(a)}$ вида (12) и (13).

Сходимость приближенного решения (14) задачи (6) к точному решению (9) обеспечивает теорема

Т е о р е м а [5]. Для любого $\alpha = \alpha(\delta) > 0$ такого, что $\alpha(\delta) \rightarrow 0$ и $\delta/\sqrt{\alpha(\delta)} \rightarrow 0$ при $\delta \rightarrow 0$ функция $E_{z,\alpha}^{\delta}$ вида (14) равномерно сходится к точному решению задачи (6) на любом замкнутом множестве в $D(F, H)$.

Устойчивое приближенное решение задачи (5), то есть полный вектор $\mathbf{E}_{\alpha}^{\delta}$, может быть получено на основе компоненты (14) с помощью двумерного преобразования Гильберта [10].

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Прилепко А.И. Обратные задачи теории потенциала // Матем. заметки. 1973. Т. 14. № 5. С. 755–767.
2. Тихонов А.Н., Арсенин В.Я. Методы решения некорректных задач. М.: Наука, 1979. 288 с.
3. Тихонов А.Н., Гласко В.Б., Литвиненко О.К., Мелихов В.Р. О продолжении потенциала в сторону возмущающих масс на основе метода регуляризации // Изв. АН СССР. Физика Земли. 1968. № 1. С. 30–48.
4. Ланеев Е.Б. О некоторых постановках задачи продолжения потенциального поля // Вестник РУДН. Серия Физика. 2000. № 8 (1). С. 21–28.
5. Ланеев Е.Б. Устойчивое решение одной некорректно поставленной краевой задачи для потенциального поля // Вестник РУДН. Серия Прикладная математика и информатика. 2000. № 1. С. 105–112.
6. Ланеев Е.Б. О погрешности периодической модели задачи продолжения потенциального поля // Вестник РУДН. Серия Физика. 2001. № 9 (1). С. 4–16.
7. Ланеев Е.Б. Об особенностях применения метода Фурье при численном решении задачи продолжения потенциального поля // Вестник РУДН. Серия Прикладная и компьютерная математика. 2002. № 1 (1). С. 87–97.
8. Ланеев Е.Б., Васудеван Бхувана Об устойчивом решении одной смешанной задачи для уравнения Лапласа // Вестник РУДН. Серия Прикладная математика и информатика. 1999. № 1. С. 128–133.
9. Ланеев Е.Б. Некорректные задачи продолжения гармонических функций и потенциальных полей и методы их решения. М.: Изд-во РУДН, 2006. 139 с.
10. Ланеев Е.Б. Двумерный аналог преобразования Гильберта в задаче продолжения потенциального поля // Вестник РУДН. Серия Прикладная математика и информатика. 2001. № 1. С. 110–119.

БЛАГОДАРНОСТИ: Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (проект № 15-01-05134).

Поступила в редакцию 15 декабря 2015 г.

Ланеев Евгений Борисович, Российский университет дружбы народов, г. Москва, Российская Федерация, доктор физико-математических наук, профессор кафедры нелинейного анализа и оптимизации, e-mail: elaneev@yandex.ru

Муратов Михаил Николаевич, Российский университет дружбы народов, г. Москва, Российская Федерация, кандидат физико-математических наук, доцент кафедры нелинейного анализа и оптимизации, e-mail: finger@ramler.ru

Сибелев Никита Сергеевич, Российский университет дружбы народов, г. Москва, Российская Федерация, аспирант, кафедра нелинейного анализа и оптимизации, e-mail: elaneev@yandex.ru

Герасимова Алена Валерьевна, Российский университет дружбы народов, г. Москва, Российская Федерация, студент магистратуры кафедры нелинейного анализа и оптимизации, e-mail: olena.gerasimova@gmail.com

UDC 519.6

DOI: 10.20310/1810-0198-2016-21-1-82-88

ON A PROBLEM OF CONTINUATION OF THE POTENTIAL FIELD IN NON-PERIODIC MODELS

© E. B. Laneev, M. N. Muratov, N. S. Sibelev, A. V. Gerasimova

A stable solution to the problem of the continuation of potential fields with non-planar surfaces under non-periodic models was obtained.

Key words: ill-posed problem; linear inverse problem of the potential; method of Tikhonov regularization.

ACKNOWLEDGEMENTS: The present work is partially supported by the Russian Fund for Basic Research (project № 15-01-05134).

REFERENCES

1. *Ppilepko A.I.* Obpatnye zadachi teopii potentsiala // *Matem. zametki*. 1973. Т. 14. № 5. S. 755–767.
2. *Tihonov A.N., Arsenin V.YA.* Metody resheniya nekorrektnykh zadach. M.: Nauka, 1979. 288 с.
3. *Tihonov A.N., Glasko V.B., Litvinenko O.K., Melihov V.R.* O prodolzheni potentsiala v storonu vozmushchayushchih mass na osnove metoda regularizatsii // *Izv. AN SSSR. Fizika Zemli*. 1968. № 1. S. 30–48.
4. *Laneev E.B.* O nekotorykh postanovkakh zadachi prodolzheniya potentsial'nogo polya // *Vestnik RUDN. Seriya Fizika*. 2000. № 8 (1). S. 21–28.
5. *Laneev E.B.* Ustoichivoe reshenie odnoj nekorrektno postavlennoj kraevoy zadachi dlya potentsial'nogo polya // *Vestnik RUDN. Seriya Prikladnaya matematika i informatika*. 2000. № 1. S. 105–112.
6. *Laneev E.B.* O pogreshnosti periodicheskoy modeli zadache prodolzheniya potentsial'nogo polya // *Vestnik RUDN. Seriya Fizika*. 2001. № 9 (1). S. 4–16.
7. *Laneev E.B.* Ob osobennostyah primeneniya metoda Fur'e pri chislenном reshenii zadachi prodolzheniya potentsial'nogo polya // *Vestnik RUDN. Seriya Prikladnaya i komp'yuternaya matematika*. 2002. № 1 (1). S. 87–97.
8. *Laneev E.B., Vasudevan Bhuvana* Ob ustojchivom reshenii odnoj smeshannoy zadachi dlya uravneniya Laplasa // *Vestnik RUDN. Seriya Prikladnaya matematika i informatika*. 1999. № 1. S. 128–133.
9. *Laneev E.B.* Nekorrektne zadachi prodolzheniya garmonicheskikh funktsij i potentsial'nykh polej i metody ih resheniya. M.: Izd-vo RUDN, 2006. 139 с.
10. *Laneev E.B.* Dvumernyj analog preobrazovaniya Gil'berta v zadache prodolzheniya potentsial'nogo polya // *Vestnik RUDN. Seriya Prikladnaya matematika i informatika*. 2001. № 1. S. 110–119.

Received 15 December 2015.

Laneev Evgeniy Borisovich, Peoples' Friendship University of Russia, Moscow, the Russian Federation, Doctor of Physics and Mathematics, Professor of the Nonlinear Analysis and Optimization Department, e-mail: elaneev@yandex.ru

Muratov Mikhail Nikolaevich, Peoples' Friendship University of Russia, Moscow, the Russian Federation, Candidate of Physics and Mathematics, Associate Professor of the Nonlinear Analysis and Optimization Department, e-mail: finger@ramler.ru

Sibelev Nikita Sergeevich, Peoples' Friendship University of Russia, Moscow, the Russian Federation, Post-graduate Student of the Nonlinear Analysis and Optimization Department, e-mail: elaneev@yandex.ru

Gerasimova Alyona Valer'evna, Peoples' Friendship University of Russia, Moscow, the Russian Federation, M.Sc. Student of the Nonlinear Analysis and Optimization Department, e-mail: olena.gerasimova@gmail.com

УДК 517

DOI: 10.20310/1810-0198-2016-21-1-88-95

НАКРЫВАЮЩИЕ ОТОБРАЖЕНИЯ В ПРОСТРАНСТВАХ С ВЕКТОРНОЗНАЧНОЙ МЕТРИКОЙ

© Е. А. Плужникова

Предложено распространение понятий накрывания и метрической регулярности на отображения пространств с векторнозначной метрикой (под такой «метрикой» понимается функция со стандартными свойствами метрики, значениями которой являются элементы конуса линейного пространства). Получена теорема о точках совпадения накрывающего и липшицева (относительно векторнозначной метрики) отображений. Это утверждение является аналогом теоремы А.В. Арутюнова о точках совпадения. На примере исследования одного класса разностных уравнений в пространстве измеримых существенно ограниченных функций иллюстрируются некоторые приложения полученных результатов.

Ключевые слова: точки совпадения отображений; накрывающие отображения; метрически регулярные отображения; пространства с векторнозначной метрикой; итерации.

А.В. Арутюновым в [1]–[4] получены утверждения о существовании и свойствах точек совпадения накрывающего и липшицева отображений, действующих в метрических пространствах. Эти работы положили начало ряду исследований свойств множеств точек совпадения, приложениям результатов о накрывающих отображениях к неявным дифференциальным и интегральным уравнениям, задачам управления и др. (см., например, [5]–[7]). В работах [8]–[13] было предложено распространение понятия накрывания и теорем о точках совпадения на произведения метрических пространств.

Данная статья продолжает исследования [8]–[13]. Предлагается определение векторного аналога свойства накрывания (метрической регулярности) для отображений, действующих в пространствах с векторнозначной метрикой. Этим термином мы называем функцию со стандартными свойствами метрики, но значениями которой вместо неотрицательных чисел являются элементы конуса линейного пространства. Отображения в пространствах с векторнозначной метрикой оказываются полезными при исследовании конечных и бесконечных систем уравнений, в том числе, краевых задач для дифференциальных уравнений в частных производных, интегральных уравнений относительно функций нескольких переменных.

Для метрического пространства $X = (X, \rho_X)$ обозначаем через $B_X(u, r)$ замкнутый шар $\{x \in X : \rho_X(x, u) \leq r\}$ с центром в точке $u \in X$ радиуса $r \geq 0$.

Пусть X, Y — метрические пространства с метриками ρ_X, ρ_Y . Пусть заданы отображения $\Psi : X \rightarrow Y, \Phi : X \rightarrow Y$. Рассмотрим уравнение

$$\Psi(x) = \Phi(x). \quad (1)$$

Решение этого уравнения называют точкой совпадения отображений Ψ и Φ . Вопрос о существовании и свойствах точек совпадения исследован А.В. Арутюновым (см. [1]–[4]) в предположении, что отображение Ψ является накрывающим, а Φ — липшицевым.